

Prof. Dr. Alfred Toth

Raumsemiotik ontischer Nicht-Adaptation I

1. Aufgrund der in Toth (2015a) definierten ortsfunktionalen Relation $R^* = [Ad, Adj, Ex]$ waren in Toth (2015b, c) rein ontische Kategorisierungen von ontischer Nicht-Adaption untersucht worden. Vermöge der von Bense skizzierten Raumsemiotik (vgl. Bense/Walther 1973, S. 80) ergibt sich jedoch eine Isomorphie, insofern Systeme (S) iconisch, Abbildungen (Abb) indexikalisch und Repertoires (Rep) symbolisch fungieren. Wir erhalten damit ein raumsemiotisches System, das aus den folgenden drei Teilsystemen besteht

S-Teilsysteme	Abb-Teilsysteme	Rep-Teilsysteme
$R[S, S]$	$R[Abb, S]$	$R[Rep, S]$
$R[S, Abb]$	$R[Abb, Abb]$	$R[Rep, Abb]$
$R[S, Rep]$	$R[Abb, Rep]$	$R[Rep, Rep]$.

Im folgenden Teil unserer Untersuchung werden die S-Teilsysteme behandelt.

2.1. $R = [S, S]$



Rue Fondary, Paris

2.2. $R = [S, Abb]$



Rue Molière, Paris

2.3. $R = [S, Rep]$



Rue Fondary, Paris

Literatur

Bense, Max/Walther, Elisabeth, Wörterbuch der Semiotik. Köln 1973

Toth, Alfred, Adessivität, Adjazenz und Exessivität. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015a

Toth, Alfred, Rand-Adaptationen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015b

Toth, Alfred, Ortsfunktionalität ontischer Nicht-Adaptation. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015c

3.1.2016